

## Egyszerű áramkörök árama, feszültsége, teljesítménye

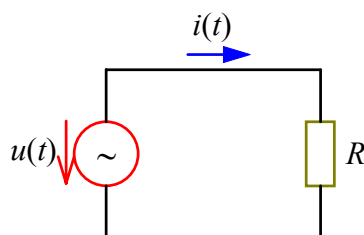
### A szokásos előjelek

Általában az ún. fogyasztói pozitív irányokat használják, ezek szerint:

- a  $\varphi$  fázisszög az áram helyzete a feszültség szinusz hullám szöghelyzetéhez képest,
- a fogyasztott  $P$  hatásos teljesítmény a pozitív és a termelt a negatív,
- az induktív fogyasztó  $Q$  meddő teljesítménye pozitív, a kapacitívé negatív.

### 1. Ohmos ellenállás

Váltakozó feszültségre kapcsolt ellenállás feszültségese minden pillanatban egyensúlyt tart a hálózati (táp)feszültséggel.



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt  $R$  ellenállás áramköri vázlata

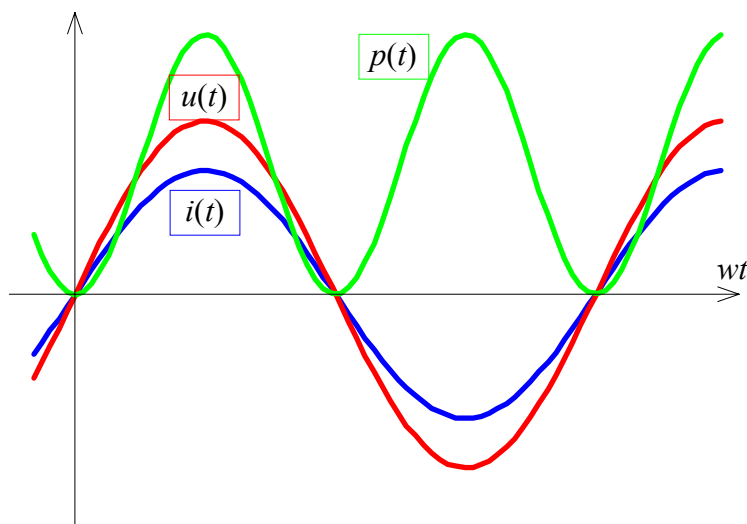
$$u(t) - i(t)R = 0 \Rightarrow u(t) = i(t)R$$

Ha a tápfeszültség szinusz függvény szerint változik,  $u(t) = U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u = 0$ , akkor az előző egyenletből:

$$i(t) = \frac{u(t)}{R} = \frac{U_m}{R} \sin \omega t = I_m \sin \omega t, \text{ itt } I_m = \frac{U_m}{R}.$$

Ohmos ellenálláson az áram fázisban van a feszültséggel,  $\varphi_i = \varphi_u$ , így  $\varphi = 0$ .

Az áram és a feszültség effektív értéke közötti összefüggés:  $I_{\text{eff}} = \frac{U_{\text{eff}}}{R}$ , vagy  $I = \frac{U}{R}$ .



Az ellenállás feszültségének, áramának és teljesítményének időfüggvénye

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = U_m \sin \omega t \cdot I_m \sin \omega t = U_m I_m \sin^2 \omega t =$$

$$= \frac{U_m I_m}{2} - \frac{U_m I_m \cos 2\omega t}{2} = \frac{U_m I_m}{2} (1 - \cos 2\omega t).$$

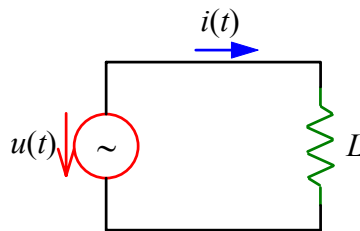
A teljesítmény egy középérték körül kétszeres frekvenciájú koszinusz függvény szerint leng. Előjele mindig pozitív, tehát az energiaáramlás iránya minden pillanatban azonos.

A teljesítmény középértéke:  $P = \frac{U_m I_m}{2} = U_{eff} I_{eff} = UI = \frac{U^2}{R} = I^2 R.$

Az ellenállás teljesítménye **hatásos teljesítmény**, mértékegysége  $[P]=W$  **watt**.

## 2. Induktivitás

Ideális (ellenállás mentes) induktivitásra (tekercsre) kapcsolt váltakozó feszültség hatására folyó áram váltakozó mágneses teret hoz létre. A váltakozó mágneses tér az induktivitáson önindukciós feszültséget indukál. Ez a feszültség minden pillanatban egyensúlyt tart a hálózati (táp)feszültséggel.



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt  $L$  induktivitás áramköri vázlata

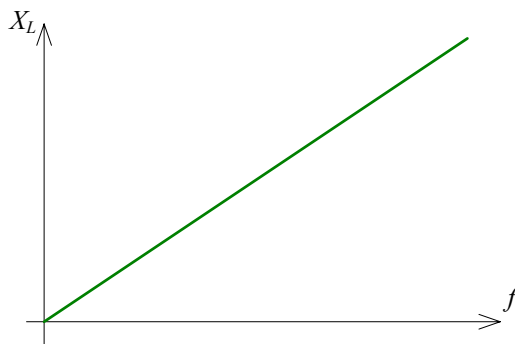
$$u(t) - L \frac{di(t)}{dt} = 0 \Rightarrow u(t) = L \frac{di(t)}{dt}.$$

Ha a tápfeszültség szinusz függvény szerint változik,  $u(t) = U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u = 0$ , akkor az előző egyenletből:

$$i(t) = \frac{U_m}{L} \int \sin \omega t dt = -\frac{U_m}{L\omega} \cos \omega t = -I_m \cos \omega t = I_m \sin \left( \omega t - \frac{\pi}{2} \right), \text{ itt } I_m = \frac{U_m}{L\omega}.$$

Az áram  $90^\circ$ -os fáziskéséssel követi a feszültséget  $\varphi_i = \varphi = -\frac{\pi}{2}$ .

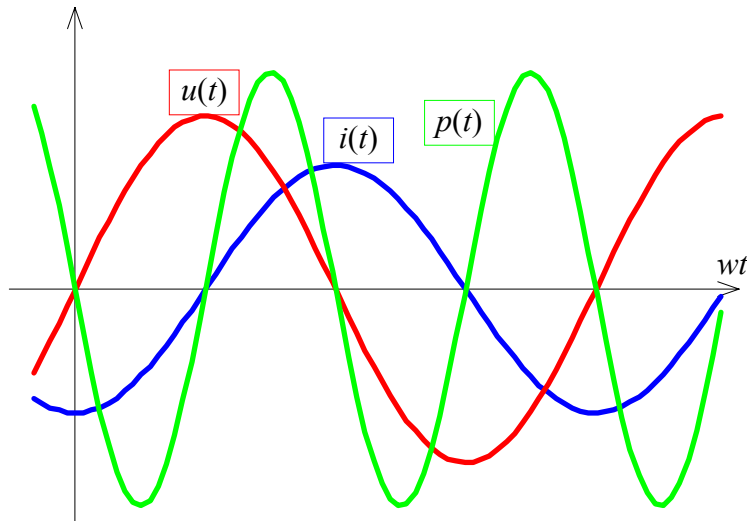
Az áram és a feszültség effektív értéke közötti összefüggés:  $I_{eff} = \frac{U_{eff}}{L\omega}$ , vagy  $I = \frac{U}{L\omega}$ .



Az induktív reaktancia frekvencia-függése

$\omega L = X_L$  - az induktív ellenállás (induktív reaktancia), mértékegysége  $[X_L] = \Omega$  ohm.

Az induktív reaktancia  $X_L = \omega L = 2\pi f L$  arányos a frekvenciával és az induktivitással. A tekercsben indukálódó feszültséget az induktív ellenálláson eső feszültség helyettesíti.



Az induktivitás feszültségének, áramának és teljesítményének időfüggvénye

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = -U_m \sin \omega t \cdot I_m \cos \omega t = -U_m I_m \frac{\sin 2\omega t}{2}$$

kétszeres frekvenciájú szinusz függvény szerint változik.

A tekercsben negyed periódus alatt (pozitív szakasz) felhalmozódó energia a következő negyed periódus alatt (negatív szakasz) visszaáramlik a tápforrásba. A tekercsben energia nem használódik fel, munkát nem végez, ezért **meddő teljesítménynek** nevezik és a **maximális (csúcs) értékével jellemzik**.

Az ún. fogyasztói pozitív irányok mellett az **induktív meddő teljesítmény pozitív** előjelű:

$$Q_L = \frac{U_m I_m}{2} = U_{eff} I_{eff} = UI = \frac{U^2}{X_L} = I^2 X_L, \text{ mértékegysége } [Q] = \text{Var voltamper reaktív.}$$

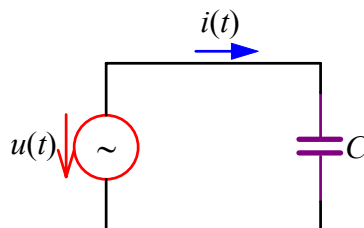
A meddő teljesítmény fenti értelmezése csak szinuszos táplálás esetén igaz. Nemsinuszos vagy többhullámú táplálásnál járulékos veszteségek jelennek meg, ezeket gyakran a meddővel összevonják, pl. impulzus-szerű táplálásnál.

### 3. Kapacitás

Egy kondenzátorban tárolt töltés minden pillanatban arányos a fegyverzetei közötti feszültséggel:  $q(t) = Cu(t)$ .

Ha a feszültség változik, változik a tárolt töltés és a töltés változásának megfelelő áram folyik az elektródokhoz (vezetési áram), illetve a dielektrikumon át (eltolási áram)

$$i(t) = \frac{dq(t)}{dt} = C \frac{du(t)}{dt}.$$



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt C kapacitás áramköri vázlat

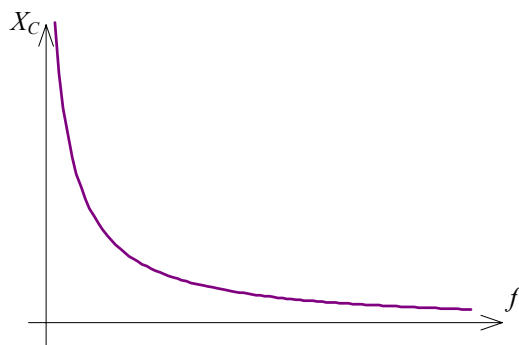
Ha a tápfeszültség szinusz függvény szerint változik,  $u(t)=U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u=0$ , akkor az előző egyenletből:

$$i(t) = C \frac{du(t)}{dt} = CU_m \frac{d \sin \omega t}{dt} = C\omega U_m \cos \omega t = C\omega U_m \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) = I_m \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right),$$

$$\text{itt } I_m = C\omega U_m = \frac{U_m}{\frac{1}{\omega C}} = \frac{U_m}{X_C}.$$

Az áram  $90^\circ$ -kal siet a feszültséghez képest  $\varphi_i = \varphi = \frac{\pi}{2}$ .

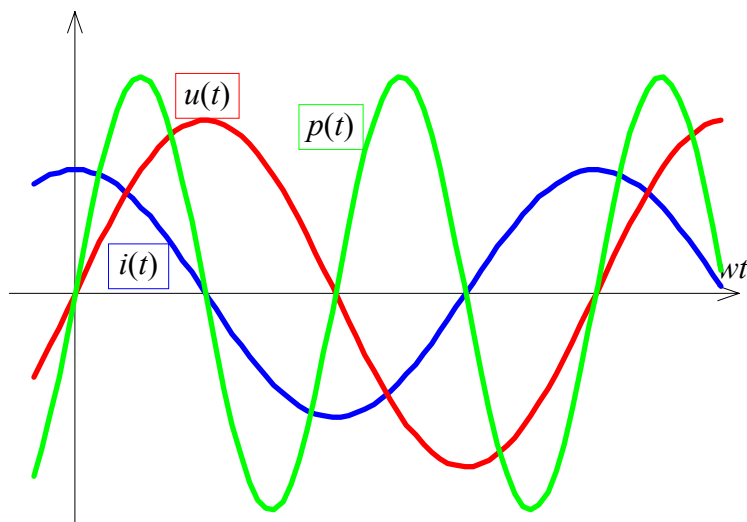
Az áram és a feszültség effektív értéke közötti összefüggés:  $I_{\text{eff}}=C\omega U_{\text{eff}}=X_C U_{\text{eff}}$ , vagy  $I=X_C U$ .



*A kapacitív reaktancia frekvencia-függése*

$\frac{1}{\omega C} = X_C$  a kapacitív ellenállás (kapacitív reaktancia), mértékegysége  $[X_C]=\Omega$  ohm.

A kapacitív reaktancia  $X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C}$  fordítottan arányos a frekvenciával és a kapacitással.



*A kapacitás feszültségének, áramának és teljesítményének időfüggvénye*

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = U_m \sin \omega t \cdot I_m \cos \omega t = U_m I_m \frac{\sin 2\omega t}{2}$$

kétszeres frekvenciájú szinusz függvény szerint változik.

A kondenzátorban az áram által szállított töltések építik fel a villamos teret. A negyed periódus alatt (pozitív szakasz) felépülő villamos tér a következő negyed periódus alatt lebomlik (negatív szakasz). A kondenzátorban energia nem használódik fel, munkát nem végez, ezért **meddő teljesítménynek** nevezik és a **maximális (csúcs) értékével jellemzik**.

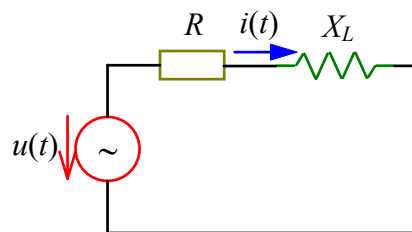
Az ún. fogyasztói pozitív irányok mellett a **kapacitív meddő teljesítmény negatív** előjelű:

$$Q_C = -\frac{U_m I_m}{2} = -U_{eff} I_{eff} = -UI = -\frac{U^2}{X_C} = -I^2 X_C.$$

#### 4. Soros R-L kör

A sorosan kapcsolt ellenállás feszültségesése és az induktivitás önindukciós feszültsége minden pillanatban egyensúlyt tart a tápfeszültséggel:

$$u(t) - u_R(t) - u_L(t) = u(t) - i(t)R - L \frac{di(t)}{dt} = 0 \Rightarrow u(t) = i(t)R + L \frac{di(t)}{dt}.$$



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt soros R-L kör vázlatja

A soros áramkör elemein azonos az áram, ha szinusz függvény szerint változik,  $i(t) = I_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_i = 0$ , akkor az előző egyenletből:

$$u(t) = I_m R \sin \omega t + I_m \omega L \cos \omega t = I_m (R \sin \omega t + \omega L \cos \omega t) = I_m Z \sin(\omega t + \varphi_u) = U_m \sin(\omega t + \varphi_u)$$

itt  $U_m = I_m Z$  és

$$R \sin \omega t + \omega L \cos \omega t = R \sin \omega t + X_L \cos \omega t = Z \sin(\omega t + \varphi_u),$$

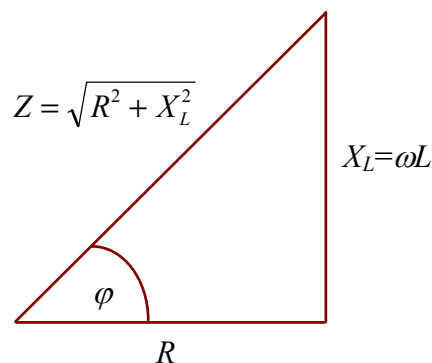
$$\omega t = 0 \text{ esetén } X_L = Z \sin \varphi_u,$$

$$\omega t = \pi/2 \text{ esetén } R = Z \sin(\pi/2 + \varphi_u) = Z \cos \varphi_u.$$

Az utóbbi két egyenlet hányadosából:  $\frac{X_L}{R} = \operatorname{tg} \varphi_u$ ,  $\varphi_u = \operatorname{arctg} \frac{X_L}{R}$  ( $\varphi_u$  mindig pozitív),

a két egyenlet négyzetének összegéből:  $R^2 + X_L^2 = Z^2$ .

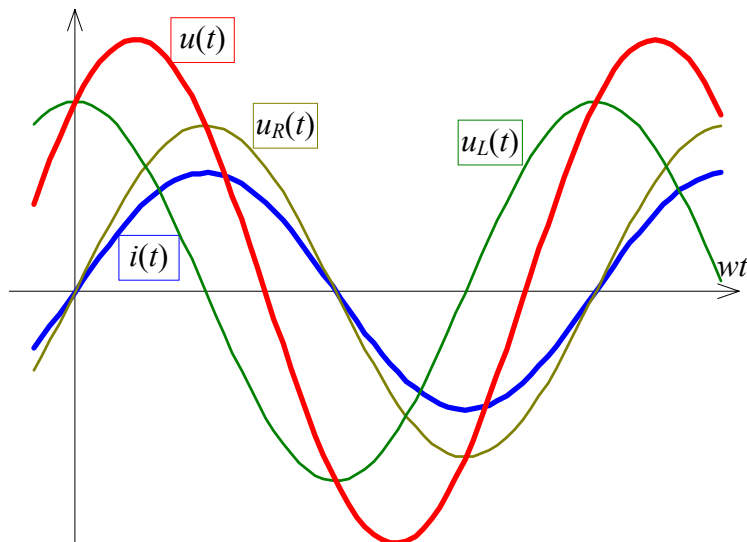
$Z = \sqrt{R^2 + X_L^2}$  az áramkör látszólagos ellenállása, impedanciája,  $[Z] = \Omega$  ohm.



Az R ellenállás, az  $X_L$  impedancia és a Z reaktancia összefüggésének illusztrálása

Az ohmos-induktív áramkörben az  $u(t)$  feszültség  $\varphi_u$  szöggel siet az  $i(t)$  áramhoz képest. Mivel  $\varphi_i=0$ , az áram fázisszöge a feszültséghez képest  $\varphi=\varphi_i-\varphi_u=-\varphi_u$ , az áram késik a feszültséghez képest,  $\varphi = -\arctg \frac{X_L}{R}$ .

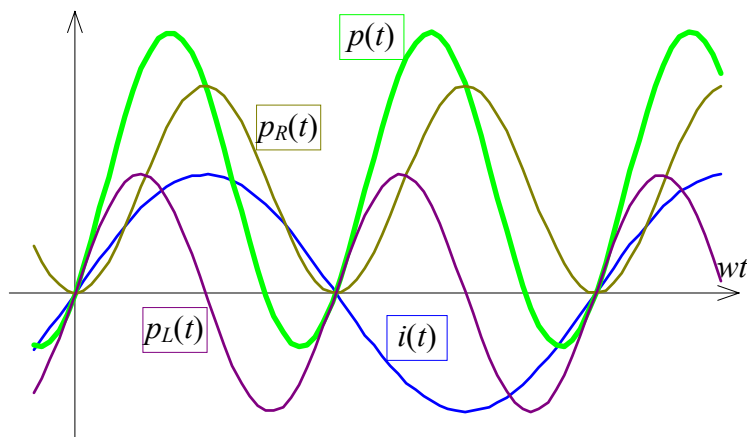
Amennyiben  $u(t)=U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u=0$ , akkor  $i(t) = \frac{U_m}{Z} \sin(\omega t - \varphi)$ ,  $Z = \frac{U_m}{I_m} = \frac{U}{I}$ .



Soros R-L kör áramának és feszültségeinek időfüggvénye

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = I_m (R \sin \omega t + X_L \cos \omega t) I_m \sin \omega t = I_m^2 R \sin^2 \omega t + I_m^2 X_L \cos \omega t \cdot \sin \omega t = I_m^2 R \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} + I_m^2 X_L \frac{\sin 2\omega t}{2}.$$



Soros R-L kör áramának és teljesítményeinek időfüggvénye

A teljesítmény középértékének különböző alakjai:

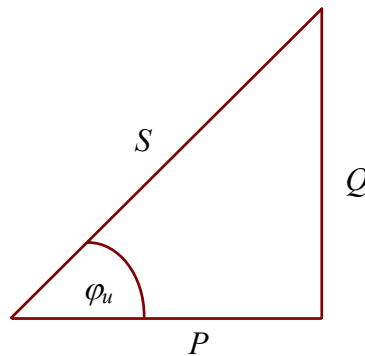
$$P = \frac{I_m^2 R}{2} = I_{eff}^2 R = I^2 R = UI \frac{R}{Z} = UI \frac{R}{\sqrt{R^2 + X_L^2}} = UI \cos \varphi,$$

a meddő teljesítmény:

$$Q = \frac{I_m^2 X_L}{2} = I_{eff}^2 X_L = I^2 X_L = UI \frac{X_L}{Z} = UI \frac{X_L}{\sqrt{R^2 + X_L^2}} = UI \sin \varphi.$$

A munkát (pl. hőfejlesztést, mechanikai elmozdulást) végző hatásos teljesítmény kisebb, mint az egyenáramú körben számított  $UI$  szorzat. Ezt a szorzatot **látszólagos teljesítménynek** nevezik:  $S=U_{eff}I_{eff}=UI$ ,  $[S]=VA$  **voltamper**.

A hatásos, a meddő és a látszólagos teljesítmény közötti összefüggés az eddigiek alapján:  $P=S \cos \varphi$ ,  $Q=S \sin \varphi$ , illetve  $P^2+Q^2=S^2$ .



*A P hatásos, a Q meddő és az S látszólagos teljesítmény összefüggésének illusztrálása*

A villamos elektromechanikai eszközök, berendezések (pl. villamos forgógépek) helyettesítő áramkörökben a hatásos teljesítményt (mechanikai teljesítmény, súrlódási veszteség, vasvesztés stb.) egyenértékű ohmos veszteségi teljesítménnyel képezik, megfelelő nagyságú ellenállás beiktatásával.

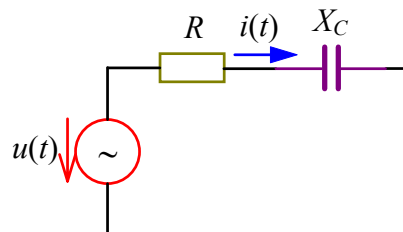
A fogyasztott hatásos teljesítmény a hővé vagy más fajta energiává alakuló teljesítmény **középtéke**, ami a tápforrásba nem tér vissza.

### 5. Soros R-C kör

A soros R-L körhöz hasonlóan számítható.

Az ellenállás feszültségese és a kondenzátoron az áram (töltésváltozás) okozta feszültség minden pillanatban egyensúlyt tart a tápfeszültséggel:

$$u(t) - u_R(t) - u_C(t) = u(t) - i(t)R - \frac{1}{C} \int i dt = 0 \Rightarrow u(t) = i(t)R + \frac{1}{C} \int i dt.$$



*Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt soros R-C kör vázlat*

Ha az áram szinusz függvény szerint változik,  $i(t)=I_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_i=0$ , akkor az előző egyenletből:

$$u(t) = I_m R \sin \omega t - \frac{I_m}{\omega C} \cos \omega t = I_m Z \sin(\omega t + \varphi_u) = U_m \sin(\omega t + \varphi_u).$$

itt  $U_m=I_m Z$  és

$$R \sin \omega t - \frac{I_m}{\omega C} \cos \omega t = R \sin \omega t - X_C \cos \omega t = Z \sin(\omega t + \varphi_u)$$

$$\omega t = 0 \text{ esetén } -X_C = Z \sin \varphi_u,$$

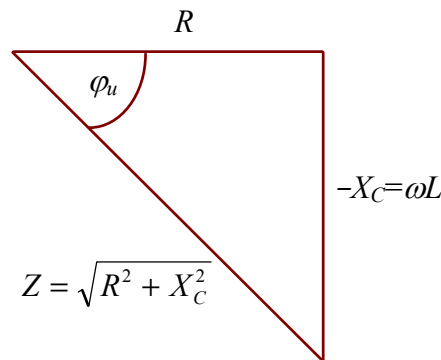
$$\omega t = \pi/2 \text{ esetén } R = Z \sin(\pi/2 + \varphi_u) = Z \cos \varphi_u.$$

Az utóbbi két egyenlet hányadosából:  $-\frac{X_C}{R} = \operatorname{tg} \varphi_u$ , vagy másképpen:

$$\varphi_u = \operatorname{arctg}\left(\frac{-X_C}{R}\right) = -\operatorname{arctg}\frac{X_C}{R} \quad (\varphi_u \text{ mindig negatív}), \text{ a két egyenlet négyzetének összegéből:}$$

$R^2 + X_C^2 = Z^2$ . A fáziszög számításánál az  $X_C$  kapacitív reaktancia előjele negatív.

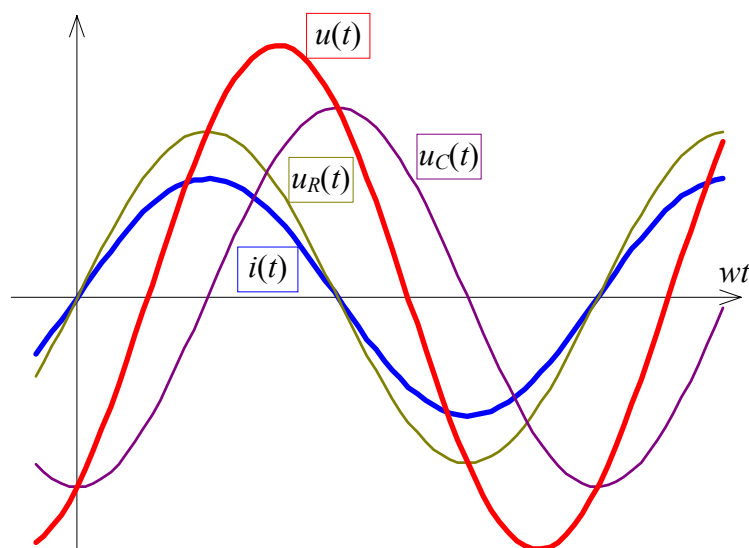
$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$  az áramkör látszólagos ellenállása, impedanciája.



*Az  $R$  ellenállás, az  $X_C$  impedancia és a  $Z$  reaktancia összefüggésének illusztrálása*

Az ohmos-kapacitív áramkörben az  $u(t)$  feszültség  $\varphi_u$  szöggel késik az  $i(t)$  áramhoz képest. Mivel  $\varphi_r = 0$ , az áram fáziszöge a feszültséghez képest  $\varphi = \varphi_r - \varphi_u = -\varphi_u$ , az áram siet a feszültséghez képest,  $\varphi = \operatorname{arctg}\frac{X_C}{R}$ .

Amennyiben  $u(t) = U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u = 0$ , akkor  $i(t) = \frac{U_m}{Z} \sin(\omega t + \varphi)$ ,  $Z = \frac{U_m}{I_m} = \frac{U}{I}$ .



*Soros R-C kör áramának és feszültségeinek időfüggvénye*



A teljesítmény pillanatértéke:

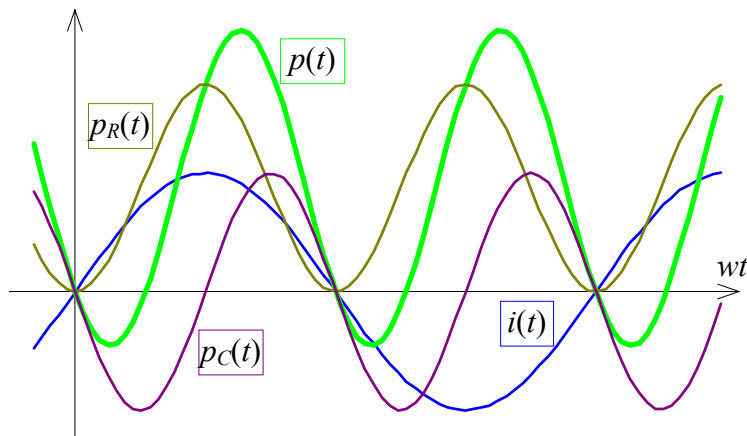
$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = I_m (R \sin \omega t - X_C \cos \omega t) I_m \sin \omega t = \\ = I_m^2 R \sin^2 \omega t - I_m^2 X_C \cos \omega t \cdot \sin \omega t = I_m^2 R \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} - I_m^2 X_C \frac{\sin 2\omega t}{2}.$$

Az ellenállás teljesítményének középértéke a soros R-L körhöz hasonló képpen:

$$P = \frac{I_m^2 R}{2} = I_{eff}^2 R = I^2 R = UI \frac{R}{Z} = UI \frac{R}{\sqrt{R^2 + X_L^2}} = UI \cos \varphi,$$

a meddő teljesítmény különböző alakjai:

$$Q = -\frac{I_m^2 X_C}{2} = -I_{eff}^2 X_C = -I^2 X_C = -UI \frac{X_C}{Z} = -UI \frac{X_C}{\sqrt{R^2 + X_L^2}} = -UI \sin \varphi.$$



Soros R-C kör áramának és teljesítményeinek időfüggvénye

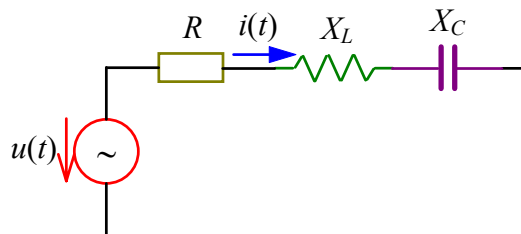
## 6. Soros R-L-C kör

A soros R-L és R-C körhöz hasonló képpen számítható.

Az ellenállás feszültségesése, az induktivitás önindukciós feszültsége és a kondenzátoron az áram (töltésváltozás) okozta feszültség minden pillanatban egyensúlyt tart a tápfeszültséggel:

$$u(t) - u_R(t) - u_L(t) - u_C(t) = u(t) - i(t)R - L \frac{di(t)}{dt} - \frac{1}{C} \int idt = 0, \text{ ebből}$$

$$u(t) = i(t)R + L \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} \int idt.$$



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt soros R-L-C kör vázlatja

Ha az áram szinusz függvény szerint változik,  $i(t) = I_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_i = 0$ , akkor az előző egyenletből:

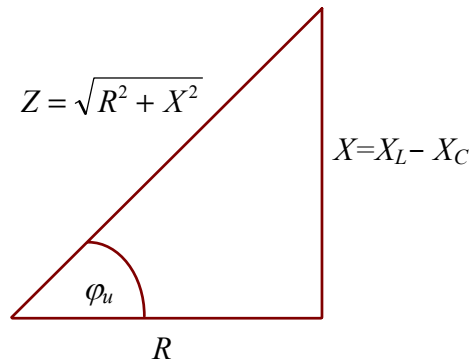
$$u(t) = I_m R \sin \omega t + I_m \omega L \cos \omega t - \frac{I_m}{\omega C} \cos \omega t = I_m \left[ R \sin \omega t + \left( \omega L - \frac{I_m}{\omega C} \right) \cos \omega t \right]$$

$$= I_m [R \sin \omega t + (X_L - X_C) \cos \omega t] = I_m (R \sin \omega t - X \cos \omega t) =$$

$$= I_m Z \sin(\omega t + \varphi_u) = U_m \sin(\omega t + \varphi_u),$$

itt  $\varphi_u$  - az eredő feszültség fázishelyzete a áramhoz képest,

$$X = \omega L - \frac{1}{\omega C} = X_L - X_C - \text{az eredő reaktancia.}$$

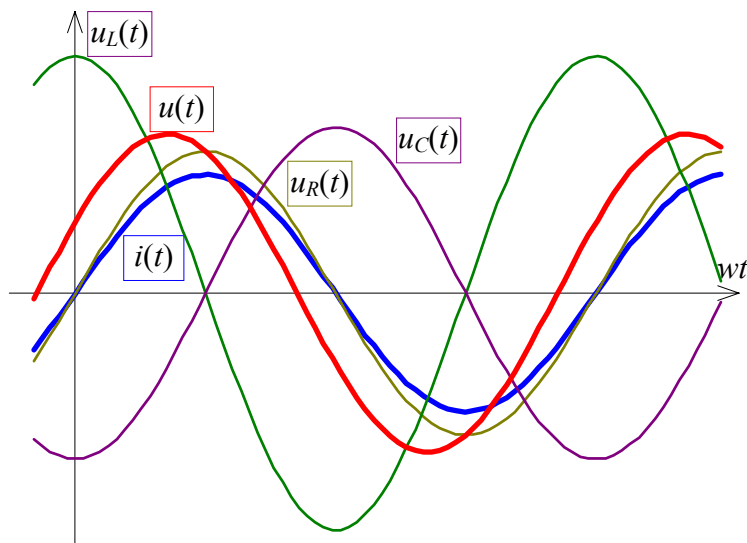


Az  $R$  ellenállás, az  $X$  impedancia és a  $Z$  reaktancia összefüggésének illusztrálása

Az előzőekhez hasonlóan az eredő impedancia:

$$Z^2 = R^2 + X^2, \text{ illetve } Z = \sqrt{R^2 + X^2},$$

$$\text{és a fázisszög } \operatorname{tg} \varphi_u = \frac{X_L - X_C}{R} = \frac{X}{R}, \text{ vagy } \varphi_u = \operatorname{arctg} \frac{X_L - X_C}{R} = \operatorname{arctg} \frac{X}{R}.$$



Soros  $R$ - $L$ - $C$  kör áramának és feszültségeinek időfüggvénye

Mivel  $\varphi_i = 0$ , az áram fázisszöge a feszültséghez képest  $\varphi = \varphi_i - \varphi_u = -\varphi_u$ :  $i(t) = I_m \sin(\omega t - \varphi)$ .

$\varphi < 0$ , ha  $X > 0$ , azaz  $\omega L > \frac{1}{\omega C}$  - az eredő áram késik a feszültséghez képest ( $R$ - $L$  jellegű),

$\varphi = 0$ , ha  $X = 0$ , azaz  $\omega L = \frac{1}{\omega C}$  - az eredő áram fázisban van a feszültséggel ( $R$  jellegű),

$\varphi > 0$ , ha  $X < 0$ , azaz  $\omega L < \frac{1}{\omega C}$  - az eredő áram siet a feszültséghez képest ( $R$ - $C$  jellegű),

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = I_m [R \sin \omega t + (X_L - X_C) \cos \omega t] I_m \sin \omega t =$$

$$= I_m^2 R \sin^2 \omega t + I_m^2 X \cos \omega t \cdot \sin \omega t = I_m^2 R \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} - I_m^2 X \frac{\sin 2\omega t}{2}, \text{ részletezve:}$$

az ellenállás teljesítménye:  $p_R(t) = I_m^2 R \frac{1 - \cos 2\omega t}{2},$

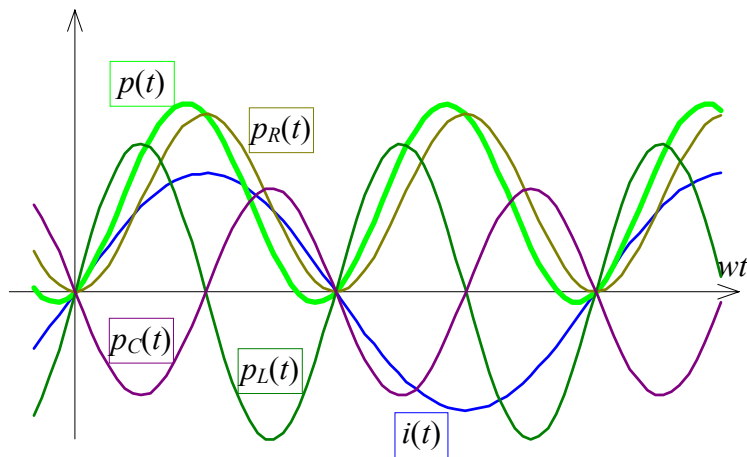
az induktivitás teljesítménye:  $p_L(t) = I_m^2 X_L \frac{\sin 2\omega t}{2},$

a kapacitás teljesítménye:  $p_C(t) = -I_m^2 X_C \frac{\sin 2\omega t}{2}.$

A  $p_R(t)$  hatásos teljesítmény minden pillanatban pozitív, középértéke  $P = I^2 R.$

$p_L(t)$  és  $p_C(t)$  kétszeres frekvenciával leng, középértéke zérus, az eredőjük a kettő összege:

$$q(t) = p_L(t) + p_C(t) = I_m^2 (X_L - X_C) \frac{\sin 2\omega t}{2}.$$



Soros R-L-C kör áramának és teljesítményeinek időfüggvénye

Az eredő meddő teljesítmény:  $Q = \frac{I_m^2}{2} (X_L - X_C) = I^2 (X_L - X_C) = I^2 X.$

A meddő teljesítmény egyik része az induktivitás és a kapacitás között leng, a másik részét az áramkör a táphálózathoz veszi fel és oda juttatja vissza.

Induktivitás és kapacitás egyidejű jelenléte esetén az induktivitás mágneses energiája (vagy annak egy része) átalakul a kapacitás elektrosztatikus energiájává (vagy annak egy részévé). Amennyiben az induktivitás és kapacitás energiájának maximuma megegyezik, ha az induktivitásban ugyanakkora energia halmozódik fel, mint a kapacitásban, akkor ez a két áramköri elem ellátja egymást energiával és az R-L-C áramkör a táphálózathoz nem vesz fel meddő teljesítményt és nem is ad oda le. Ez a **rezonancia** jelensége.

A rezonanciára méretezett áramkört **rezgőkör**nek nevezik. Soros áramkörben soros rezonanciáról és soros rezgőkörrel beszélünk.

Jelen áramkörben a rezonancia feltétele:  $X_L = \omega L = \frac{1}{\omega C} = X_C.$

Így az eredő impedancia:  $Z=R$  (mivel  $X_L - X_C=0$ ), az áram és a feszültség fázisban van, a tápforrásból nincs meddő teljesítmény felvétel. Az induktivitás energiája teljes egészében átalakul kapacitív energiává és fordítva. Az induktivitáson és a kapacitáson eső feszültség minden

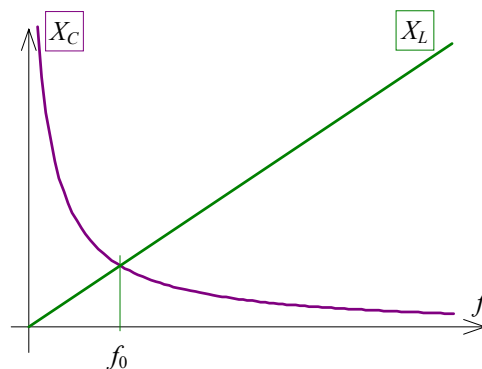
pillanatban megegyezik egymással és ellentétes előjelű, a kettő eredője zérus, így rövidzárként viselkedik. A pillanatértékekre:

$$u_L(t)=i(t)X_L=-i(t)X_C=u_C(t) \text{ ezért } u_L(t)+u_C(t)=0, \text{ illetve } p_L(t)=i(t)u_L(t)=-i(t)u_C(t)=-p_C(t), \\ p_L(t)+p_C(t)=0.$$

A rezonancia jellemzője a rezonancia frekvencia, aminek jelölése  $f_r, f_0$  vagy  $f_s$ , vagy a rezonancia körfrekvencia  $\omega_r, \omega_0$  vagy  $\omega_s$ . Számításuk a reaktanciák egyezése alapján:

$$\omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C}, \text{ amiből } \omega_0^2 = \frac{1}{LC} \text{ vagy } \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ és } f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}.$$

Az összefüggésekből láthatóan akár az induktivitás, akár a kapacitás növelésével a rezonancia frekvencia csökken, fordított feladatnál pedig minél alacsonyabb a szükséges rezonancia frekvencia, annál nagyobb induktivitás és kapacitás értékeket kell választani.



A rezonancia frekvencia értelmezése

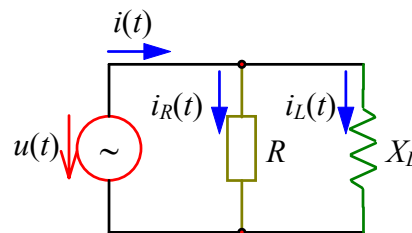
### 7. Párhuzamos R-L kör

A feszültség mindkét elemen azonos,

$$u(t) = i_R(t)R = L \frac{di_L(t)}{dt},$$

az áramok összeadódnak a csomóponti törvény szerint  $i(t)=i_R(t)+i_L(t)$ ,

$$i(t) = \frac{u(t)}{R} + \frac{1}{L} \int u(t) dt.$$



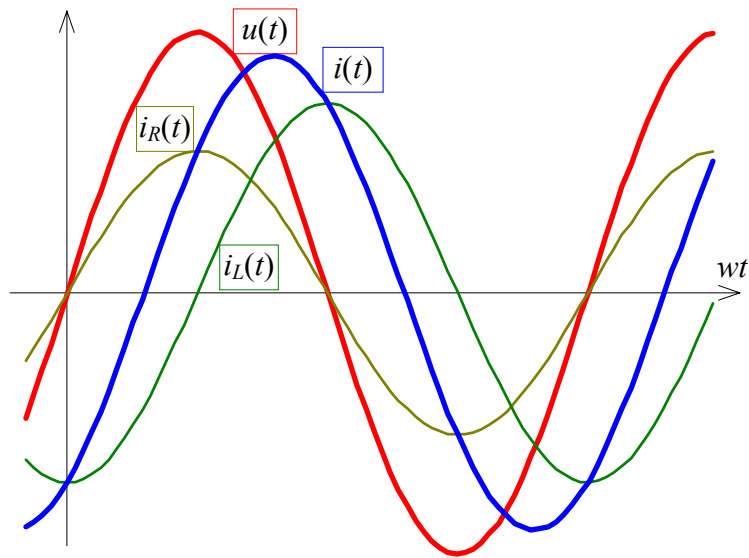
Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt párhuzamos R-L kör vázlatja

Ha a tápfeszültség szinusz függvény szerint változik,  $u(t)=U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u=0$ , akkor az előző egyenletből:

$$i(t) = \frac{U_m}{R} \sin \omega t - \frac{U_m}{\omega L} \cos \omega t = U_m (G \sin \omega t - B_L \cos \omega t) = \\ = U_m Y \sin(\omega t + \varphi) = I_m \sin(\omega t + \varphi).$$

Itt  $\varphi=\varphi_i$  - a fázisszög, az eredő áram fázishelyzete a feszültséghez képest,

$B_L = \frac{1}{\omega L}$  - az induktív vezetés (induktív szuszceptancia), mértékegysége  $[B_L]=S$  Siemens.



Párhuzamos R-L kör feszültségének és áramainak időfüggvénye

$$G \sin \omega t - B_L \cos \omega t = Y \sin(\omega t + \varphi),$$

$$\omega t = 0 \text{ esetén } -B_L = Y \sin \varphi,$$

$$\omega t = \pi/2 \text{ esetén } G = Y \sin(\pi/2 + \varphi) = Y \cos \varphi.$$

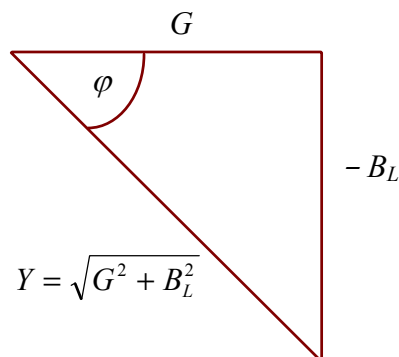
Az utóbbi két egyenlet hányadosából:  $\frac{-B_L}{G} = \operatorname{tg} \varphi$ , ebből

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{-B_L}{G} = \operatorname{arctg} \frac{-\frac{1}{\omega L}}{\frac{1}{R}} = \operatorname{arctg} \left( -\frac{R}{\omega L} \right),$$

a két egyenlet négyzetének összegéből:  $G^2 + B_L^2 = Y^2$ .

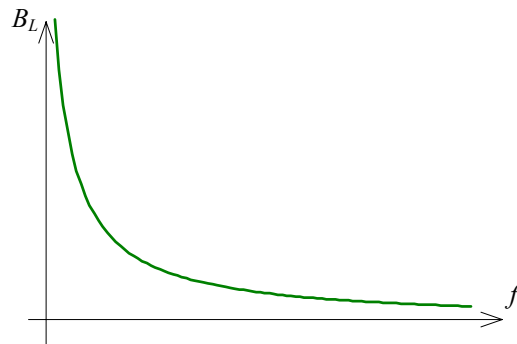
$Y = \sqrt{G^2 + B_L^2}$  az áramkör látszólagos vezetése, admittanciája,  $[Y]=S$  Siemens.

A párhuzamos R-L kör fázisszöge negatív, az eredő áram  $\varphi$  szöggel késik a feszültséghez képest.



A G konduktivitás, a  $B_L$  szuszceptancia és az Y admittancia összefüggésének illusztrálása

Az induktív szuszceptancia  $B_L = \frac{1}{\omega L} = \frac{1}{2\pi fL}$  fordítottan arányos a frekvenciával és az induktivitással.



Az induktív szuszceptancia frekvencia-függése

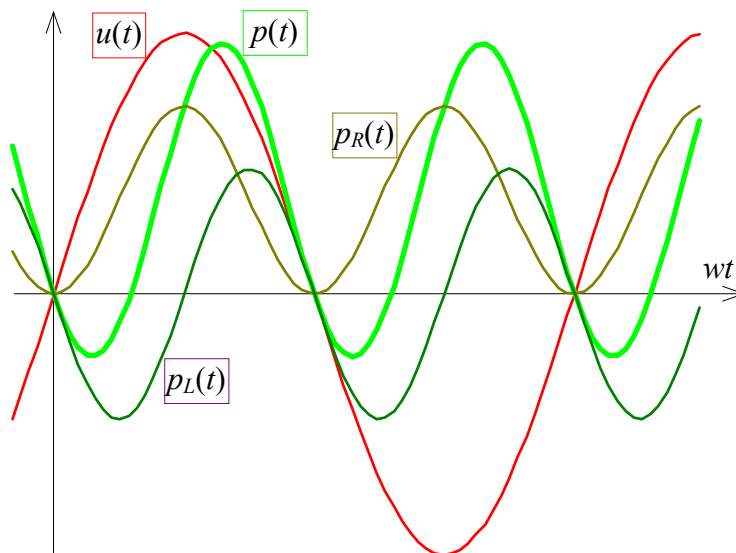
A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = U_m (G \sin \omega t - B_L \cos \omega t) U_m \sin \omega t =$$

$$= U_m^2 G \sin^2 \omega t - U_m^2 B_L \cos \omega t \cdot \sin \omega t = U_m^2 G \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} - U_m^2 B_L \frac{\sin 2\omega t}{2}, \text{ részletezve:}$$

az ellenállás teljesítménye:  $p_R(t) = U_m^2 G \frac{1 - \cos 2\omega t}{2},$

az induktivitás teljesítménye:  $p_L(t) = -U_m^2 B_L \frac{\sin 2\omega t}{2}.$



Párhuzamos R-L kör feszültségének és teljesítményeinek időfüggvénye

A teljesítmény középértékének különböző alakjai:

$$P = \frac{U_m^2 G}{2} = \frac{U_{eff}}{R} = \frac{U}{R} = UI \cos \varphi,$$

a meddő teljesítmény:

$$Q = \frac{U_m^2 B_L}{2} = \frac{U_{eff}^2}{X_L} = \frac{U^2}{X_L} = UI \sin(-\varphi).$$

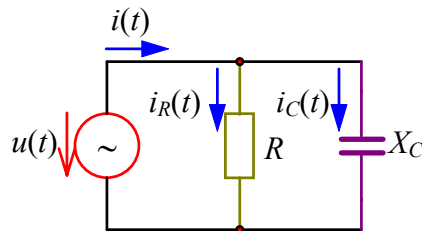
### 8. Párhuzamos R-C kör

A feszültség mindkét elemen azonos,

$$u(t) = i_R(t)R = \frac{1}{C} \int i_C(t) dt,$$

az áramok összeadódnak a csomóponti törvény szerint  $i(t) = i_R(t) + i_C(t)$  vagy

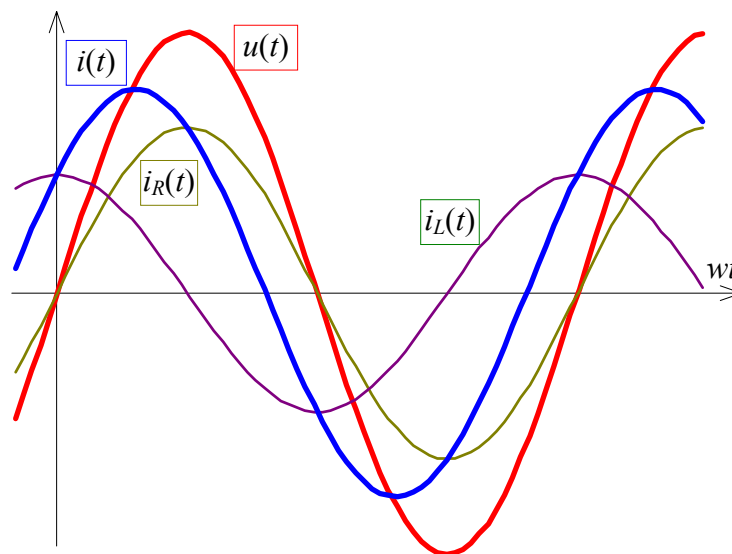
$$i(t) = \frac{u(t)}{R} + \frac{1}{L} \int u(t) dt + C \frac{du(t)}{dt}.$$



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt párhuzamos R-C kör vázlata

Ha a tápfeszültség szinusz függvény szerint változik,  $u(t) = U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u = 0$ , akkor az előző egyenletből:

$$\begin{aligned} i(t) &= \frac{U_m}{R} \sin \omega t + U_m C \omega \cos \omega t = U_m (G \sin \omega t + B_C \cos \omega t) = \\ &= U_m Y \sin(\omega t + \varphi) = I_m \sin(\omega t + \varphi). \end{aligned}$$

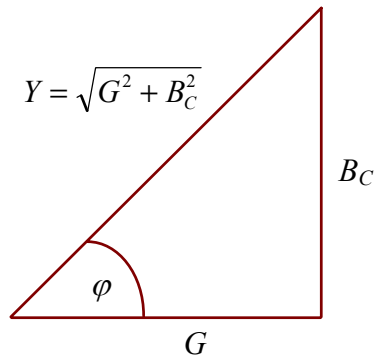


Párhuzamos R-C kör feszültségének és áramainak időfüggvénye

Itt  $\varphi = \varphi_i$  - a fázisszög, az eredő áram fázishelyzete a feszültséghez képest,  $B_C = \omega C$  - a kapacitív szuszceptancia.

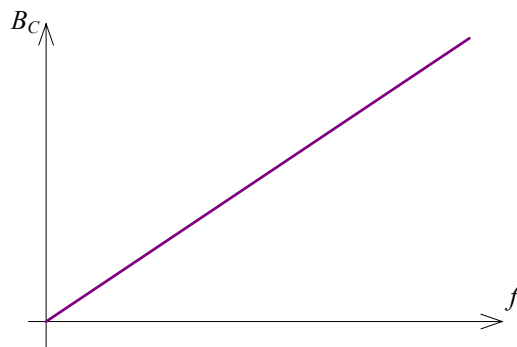
$$\varphi = \arctg \frac{B_C}{G} = \arctg \frac{\omega C}{\frac{1}{R}} = \arctg R \omega C, \text{ a párhuzamos R-C kör fázisszöge pozitív, az eredő}$$

áram  $\varphi$  szöggel siet a feszültséghez képest.



A  $G$  konduktivitás, a  $B_C$  szuszceptancia és az  $Y$  admittancia összefüggésének illusztrálása

A kapacitív szuszceptancia arányos a frekvenciával és a kapacitással.

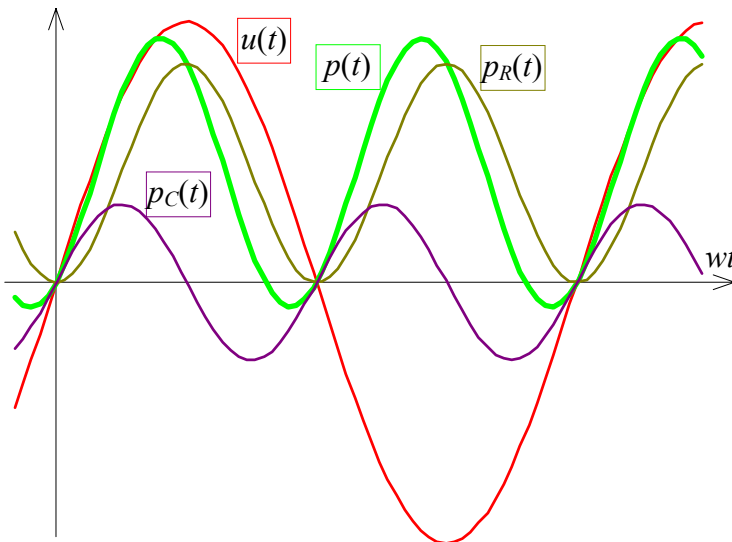


A kapacitív szuszceptancia frekvencia-függése

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = U_m (G \sin \omega t + B_C \cos \omega t) U_m \sin \omega t =$$

$$= U_m^2 G \sin^2 \omega t + U_m^2 B_C \cos \omega t \cdot \sin \omega t = U_m^2 G \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} + U_m^2 B_C \frac{\sin 2\omega t}{2}, \text{ részletezve:}$$



Párhuzamos R-C kör feszültségének és teljesítményeinek időfüggvénye

az ellenállás teljesítménye:  $p_R(t) = U_m^2 G \frac{1 - \cos 2\omega t}{2},$



az induktivitás teljesítménye:  $p_c(t) = U_m^2 B_C \frac{\sin 2\omega t}{2}$ .

A teljesítmény középértékének különböző alakjai:

$$P = \frac{U_m^2 G}{2} = \frac{U_{eff}}{R} = \frac{U}{R} = UI \cos \varphi,$$

a meddő teljesítmény:

$$Q = -\frac{U_m^2 B_C}{2} = -\frac{U_{eff}^2}{X_L} = -\frac{U^2}{X_L} = UI \sin(-\varphi).$$

### 9. Párhuzamos R-L-C kör

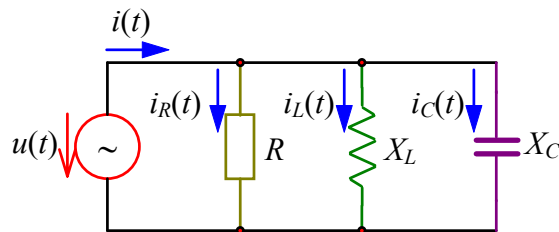
A feszültség mindhárom elemen azonos

$$u(t) = i_R(t)R = L \frac{di_L(t)}{dt} = \frac{1}{C} \int i_C(t) dt,$$

az áramok összeadódnak a csomóponti törvény szerint

$$i(t) = i_R(t) + i_L(t) + i_C(t) \text{ vagy}$$

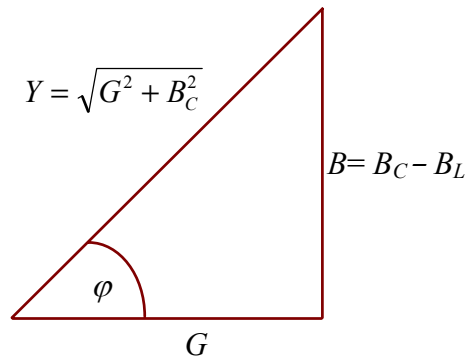
$$i(t) = \frac{u(t)}{R} + \frac{1}{L} \int u(t) dt + C \frac{du(t)}{dt}.$$



Váltakozó feszültségforrásra kapcsolt párhuzamos R-L-C kör vázlata

Ha a tápfeszültség szinusz függvény szerint változik,  $u(t) = U_m \sin \omega t$ ,  $\varphi_u = 0$ , akkor az előző egyenletből:

$$\begin{aligned} i(t) &= \frac{U_m}{R} \sin \omega t - \frac{U_m}{\omega L} \cos \omega t + U_m C \omega \cos \omega t = \frac{U_m}{R} \sin \omega t + U_m \left( C\omega - \frac{1}{\omega L} \right) \cos \omega t = \\ &= U_m (G \sin \omega t + B \cos \omega t) = U_m Y \sin(\omega t + \varphi) = I_m \sin(\omega t + \varphi). \end{aligned}$$



A G konduktivitás, a B szuszceptancia és az Y admittancia összefüggésének illusztrálása

Itt  $\varphi$  - a fázisszög, az eredő áram fázishelyzete a feszültséghez képest,

$$B = \omega C - \frac{1}{\omega L} = B_C - B_L \text{ - az eredő szuszceptancia.}$$

$$G \sin \omega t + B \cos \omega t = Y \sin(\omega t + \varphi),$$

$$\omega t = 0 \text{ esetén } B = Y \sin \varphi,$$

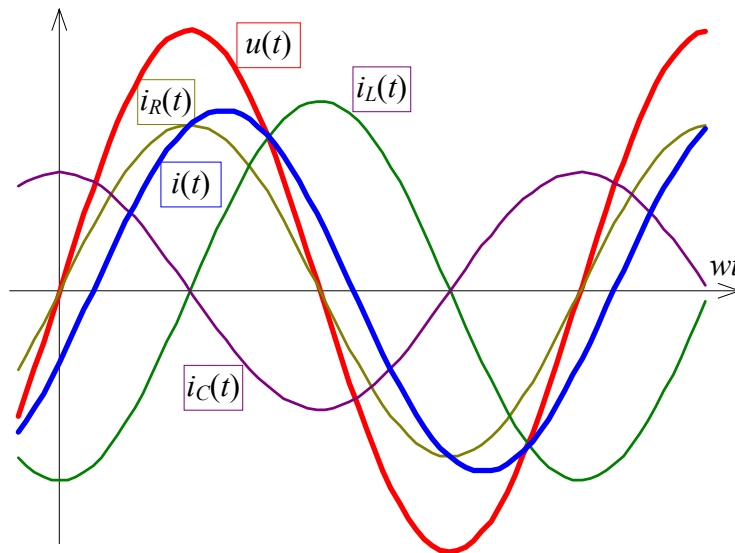
$$\omega t = \pi/2 \text{ esetén } G = Y \sin(\pi/2 + \varphi_u) = Y \cos \varphi.$$

Az utóbbi két egyenlet hányadosából:  $\frac{B}{G} = \operatorname{tg} \varphi$ , ebből

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{B}{G} = \operatorname{arctg} \frac{\omega C - \frac{1}{\omega L}}{\frac{1}{R}} = \operatorname{arctg} R \frac{\omega^2 LC - 1}{\omega L},$$

a két egyenlet négyzetének összegéből:  $G^2 + B^2 = Y^2$ .

$Y = \sqrt{G^2 + B^2}$  az áramkör látszólagos vezetése, admittanciája,  $[Y] = \text{S Siemens}$ .



*Párhuzamos R-L-C kör feszültségének és áramainak időfüggvénye*

$$G \sin \omega t + B \cos \omega t = Y \sin(\omega t + \varphi),$$

$$\omega t = 0 \text{ esetén } B = Y \sin \varphi,$$

$$\omega t = \pi/2 \text{ esetén } G = Y \sin(\pi/2 + \varphi_u) = Y \cos \varphi.$$

Az utóbbi két egyenlet hányadosából:  $\frac{B}{G} = \operatorname{tg} \varphi$ , ebből

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{B}{G} = \operatorname{arctg} \frac{\omega C - \frac{1}{\omega L}}{\frac{1}{R}} = \operatorname{arctg} R \frac{\omega^2 LC - 1}{\omega L},$$

a két egyenlet négyzetének összegéből:  $G^2 + B^2 = Y^2$ .

$Y = \sqrt{G^2 + B^2}$  az áramkör látszólagos vezetése, admittanciája.

Mivel  $\varphi_u = 0$ , az áram fáziszöge a feszültséghez képest

$\varphi > 0$ , ha  $B > 0$ , azaz  $\omega C > \frac{1}{\omega L}$  - az eredő áram siet a feszültséghez képest (R-C jellegű),

$\varphi = 0$ , ha  $B = 0$ , azaz  $\omega C = \frac{1}{\omega L}$  - az eredő áram fázisban van a feszültséggel ( $R$  jellegű),

$\varphi < 0$ , ha  $B < 0$ , azaz  $\omega C < \frac{1}{\omega L}$  - az eredő áram késik a feszültséghez képest ( $R$ - $L$  jellegű).

A teljesítmény pillanatértéke:

$$p(t) = u(t) \cdot i(t) = U_m (G \sin \omega t + B \cos \omega t) U_m \sin \omega t = \\ = U_m^2 G \sin^2 \omega t + U_m^2 B \cos \omega t \cdot \sin \omega t = U_m^2 G \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} + U_m^2 B \frac{\sin 2\omega t}{2}, \text{ részletezve:}$$

$$\text{az ellenállás teljesítménye: } p_R(t) = U_m^2 G \frac{1 - \cos 2\omega t}{2},$$

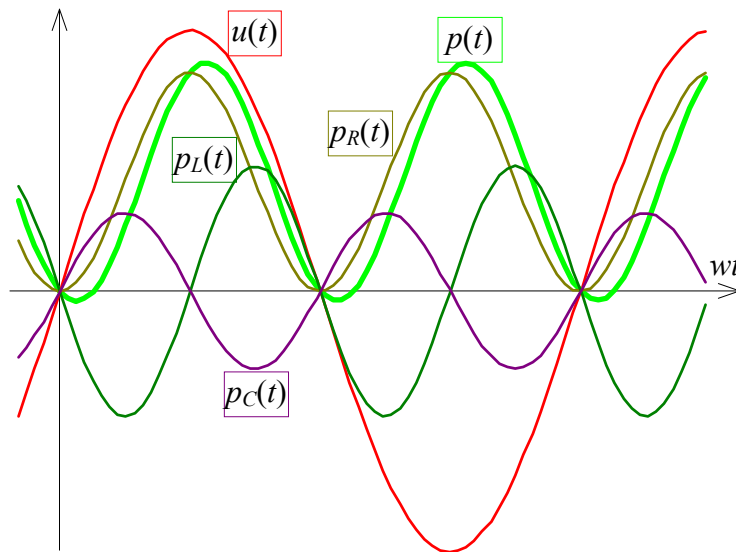
$$\text{az induktivitás teljesítménye: } p_L(t) = -U_m^2 B_L \frac{\sin 2\omega t}{2},$$

$$\text{a kapacitás teljesítménye: } p_C(t) = U_m^2 B_C \frac{\sin 2\omega t}{2}.$$

A  $p_R(t)$  hatásos teljesítmény minden pillanatban pozitív, középvértéke  $P = I^2 R$ .

$p_L(t)$  és  $p_C(t)$  kétszeres frekvenciával leng, középvértéke zérus, az eredőjük a kettő összege:

$$q(t) = p_L(t) + p_C(t) = U_m^2 (B_C - B_L) \frac{\sin 2\omega t}{2}.$$



*Párhuzamos R-L-C kör feszültségének és teljesítményeinek időfüggvénye*

A teljesítmény középvértékének különböző alakjai:

$$P = \frac{U_m^2 G}{2} = \frac{U_{eff}}{R} = \frac{U}{R} = UI \cos \varphi,$$

a meddő teljesítmény:

$$Q = \frac{U_m^2 (B_L - B_C)}{2} = UI \sin(-\varphi).$$

Párhuzamos áramkörben párhuzamos rezonanciáról és párhuzamos rezgőkörrel beszélünk.

Jelen áramkörben a rezonancia feltétele:  $B_C = \omega C = \frac{1}{\omega L} = B_L$ , vagy  $X_C = X_L$ .

Rezonancia esetén  $Y=G$  (mivel  $B_C-B_L=0$ ), az áram és a feszültség fázisban van, a tápforrásból nincs meddő teljesítmény felvétel. Az induktivitás energiája teljes egészében átalakul kapacitív energiává és fordítva. Az induktivitáson és a kapacitáson folyó áram minden pillanatban megegyezik egymással és ellentétes előjelű, a kettő eredője zérus, így szakadásként viselkedik.

A párhuzamos rezgőkör sajátfrekvenciája és sajátkörfrekvenciája ugyanúgy számítható, mint a soros körben.